



(19) 대한민국특허청(KR)
(12) 등록특허공보(B1)

(45) 공고일자 2014년01월29일
(11) 등록번호 10-1355927
(24) 등록일자 2014년01월21일

(51) 국제특허분류(Int. Cl.)
B63C 11/00 (2006.01) A01K 74/00 (2006.01)
B25J 11/00 (2006.01)
(21) 출원번호 10-2012-0018090
(22) 출원일자 2012년02월22일
심사청구일자 2012년02월22일
(65) 공개번호 10-2013-0096549
(43) 공개일자 2013년08월30일
(56) 선행기술조사문헌
KR101025410 B1

(73) 특허권자
한국과학기술원
대전광역시 유성구 대학로 291(구성동)
(72) 발명자
명현
대전광역시 유성구 대학로 291 (구성동, 한국과학기술원 건설 및 환경공학과)
이세린
서울특별시 서초구 서초대로40길 72 (서초동, 한빛삼성아파트) 101동 302호
(뒷면에 계속)
(74) 대리인
특허법인 다해

전체 청구항 수 : 총 12 항

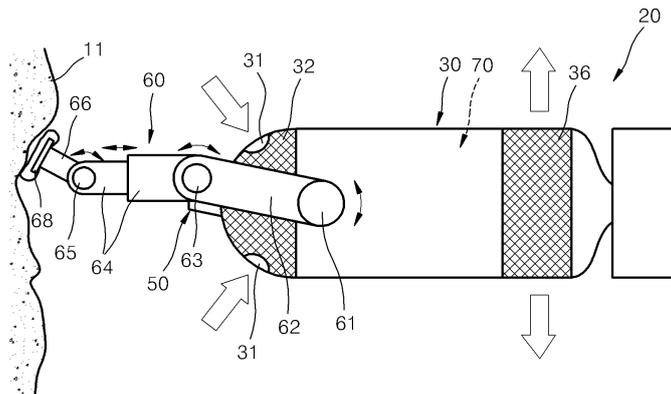
심사관 : 이상태

(54) 발명의 명칭 무인잠수정을 이용한 해파리 제거 장치 및 해파리 폴립제거로봇

(57) 요약

본 발명에 따른 폴립제거로봇은 유선 또는 무선으로 제어되는 무인잠수정을 통해 부착면에 고정된 폴립을 부유시킨 후 이를 물과 함께 흡입하고, 흡입된 폴립만을 여과하여 저장하며, 폴립이 저장된 여과부를 무인잠수정에서 탈착하여 분리할 수 있는 효과가 있다.

대표도 - 도3



(72) 발명자

이동화

대구광역시 달서구 학산로7길 69-6 (본동)

방유석

서울특별시 도봉구 도당로 37 (방학동, 삼익세라
믹아파트) 101동 1413호

신재욱

대전광역시 유성구 대학로 291 (구성동, 한국과학
기술원 희망관 822호)